19日本国特許庁(JP)

即特許出願公告

平2-17375 許 公 報(B2) ⑫特

®Int. Cl. ⁵

識別記号

庁内整理番号

2040公告 平成2年(1990)4月20日

B 60 R 7/06 G 7149-3D

発明の数 1 (全2頁)

60発明の名称 自動車の計器板のグローブポックス

> 顧 昭56-215428 20特

多公 開 昭58-112843

220出 願 昭56(1981)12月25日 **@昭58(1983)7月5日**

個発 明 者 井 上 義 久 静岡県浜名郡雄踏町字布見600-268

の出 庭 人 鈴木自動車工業株式会 静岡県浜名郡可美村高塚300番地

社

199代 理 人 弁理士 佐藤 一雄 外2名

審査官 藤井 俊明

図参考文献 実開 昭57-100550 (JP, U)

実公 昭56-1478 (JP, Y2)

実開 昭54-10645 (JP, U)

1

切特許請求の範囲

1 自動車の計器板とともに合成樹脂により一体 に形成したグローブボックスにおいて、自動車の 計器板の一側に寄せて設けるグローブボックスの 止片を設け、袋体の下面に設けたクリップ片を掛 止片に掛止め、計器板の上壁とグローブボックス の間の空間に袋体を収容するようにしたことを特 徴とする自動車の計器板のグローブボックス。

発明の詳細な説明

この発明は、自動車の計器板のグローブポック スに関する。

自動車では、一般に第1図及び第2図に示すよ うに、運転席の前側に計器板 1 を設ける。計器板 パー取付け部3を設け、横の席の前側には、グロ ープポックス4を設けて、小物を収容できるよう にしており、車両証等の携帯品のほか、所持品を 入れることができるようにしている。ところで、 射出成形によつて型成形されるようになつてい る。従つてグローブポックス4の特に上壁5は、 型の抜き方向(第2図B矢印方向)に制約され、 上方へ張り出せない。このため、計器板1の上壁 6とグローブポックス4の上壁5には、利用でき 25 体10をグローブポックス4と、計器板1の上壁

2

ない空間7ができ、グローブポックス4は、容積 が小さくなる。このため、収容物が制限され多く のものを収容できない。特に軽自動車等の小型の 自動車では、車巾も狭く、計器板 1 自体も小さい 上壁を開放するとともに、該上壁部分の前後に掛 5 ので、グローブポックス4の容積が小さくなり不 便である。又小型車ほど、空間を有効に利用し て、少しでも車室を広く有効にしたい等の要望が ある。

> この発明は、かかる点に鑑み改善したもので、 10 以下本発明を第3図及び第4図に示す実施例につ いて説明する。

計器板1のグローブボックス4の上壁5に相当 する部分を切欠いて開放8させて成形し、開放8 させた前後に、掛止片9を成形する。一方、袋体 1の運転席の前面には、計器取付け部2や操作レ 15 10を別個に用意するとともに、袋体10の下面 に止布11を縫合し、止布11にクリップ片12 を取着する。袋体10には、車両証、保険証等を 収容できるようにし、袋体10を、グローブポッ クス4の開放8部分から計器板1の上壁6とグロ 最近では、計器板1は、合成樹脂によつて一度に 20 ープポックス4の空間7内に挿入し、クリップ片 12を、前後で掛止片9に掛止めて固定する。

> しかして、通常使用することが少い車両証等 は、袋体10の中に入れて、袋体10をクリップ 片12で、掛止片9に掛止めることによって、袋

6の空間7内に収容できる。そして、グローブボ ツクス4内には、通常使用することが多い所持品 を収容でき、収容スペースが広くなる。したがつ て、グロープポックス4と計器板1の上壁6の間 のデッドスペースである空間7が有効に利用でき 5 を一体的に形成するのに支障もない。 る。又、グローブポックス4の上壁5に相当する 部分を切欠いて開放8するのは、計器板1の型成 形時にできるので、手間も少くてできる。

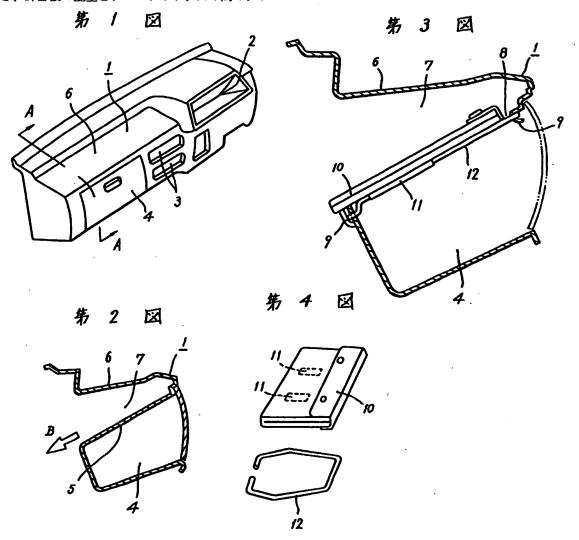
以上説明したように、この発明は、自動車の計 壁を開放すると共に、該上壁部分の前後に掛止片 を設け、袋体の下面に設けたクリップ片を掛止片 に掛止め、計器板の上壁とグローブボックスの間 の空間に袋体を収容できるようにしたので、袋体 に入れる分だけ余分にグローブポックスに収容で 15 片。 き、計器板の上壁とグローブポックスの間のデッ

ドスペースである空間が物入れに有効に使用でき る。又、グローブポックスの上側の開放部分に は、袋体があるので、グローブポックス内に入れ たものが雫れ落ちることもない。そして、計器板

図面の簡単な説明

第1図及び第2図は従来例を示し、第1図は外 観斜視図、第2図は第1図A-A矢視縦断面図、 第3図及び第4図は本発明の一実施例を示し、第 器板の一端に寄せて設けるグローブポックスの上 10 3図は縦断面図、第4図は袋体とクリップ片の分 解斜視図である。

> 1……計器板、4……グローブポックス、5… …上壁、6……上壁、7……空間、8……開放、 9……掛止片、10……袋体、12……クリップ



19日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

[®] 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-17375

⑤Int. Cl. 5 識別配号 庁内整理番号 ④公開 平成 2年(1990) 1月22日 F 25 D 17/08 3 0 4 8113-3L 11/00 17/06 3 1 2 8113-3L ※ 審査請求 未請求 請求項の数 4 (全7頁)

②発明の名称 電気冷蔵庫の運転制御方法

②特 願 昭63-166492

❷出 願 昭63(1988) 7月4日

⑫発 明 者 星 野 明 史 神奈川県川崎市高津区末長1116番地 株式会社富士通ゼネ

ラル内

⑫発 明 者 丸 山 重 雄 神奈川県川崎市高津区末長1116番地 株式会社富士通ゼネ

ラル内

⑫発 明 者 山 崎 康 弘 神奈川県川崎市高津区末長1116番地 株式会社富士通ゼネ

ラル内

⑦出 顋 人 株式会社富士通ゼネラ 神奈川県川崎市高津区末長1116番地

ル

四代 理 人 弁理士 大原 拓也

最終頁に続く

明和一个

1. 発明の名称

電気冷蔵庫の運転制御方法

2.特許請求の額囲

(1) 圧縮機および蒸発器を含む冷凍サイクルを 有し、その圧縮機を駆動して蒸発器にて冷気を生 成し、この冷気をファンにより冷凍室、冷蔵室、 野菜室等の各食品貯蔵室に供給する電気冷蔵庫の 選転制御方法において、

省エネルギーボタンが備えられ、この省エネルギーボタンが操作されている場合、前配圧縮機の駆動に際し、前記ファンの選転周波数を段階的に上げるようにしたことを特徴とする電気冷凝康の選転制御方法。

- (2) それぞれ異なる時間をカウントするタイマ機能を有し、前記選転局波数を段階的に上げる間隔を前記タイマにより得るようにした請求項(1)記載の電気冷蔵庫の選転制御方法。
- (3) 前記選転周波数を段階的に上げる間隔を前記冷蔵室の検出温度の低下に応じて得るようにし

た請求項(1)記載の電気冷蔵庫の運転制御方法。

- (4) 前記ファンを選転 周波数は前記 圧縮機と同じインパータ方式にて制御するようにした請求項(1) 記載の電気冷蔵庫の運転制御方法。
- 3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は電気冷蔵車の運転制御方法に係り、 更に詳しくは冷凍サイクルの制御に際して、より 省エネルギー化を達成できる運転制御方法に関す るものである。

[從来例]

近年、電気冷蔵庫は、マイクロコンピュータにて制御されるようになり、より便利になってきている。また、電気冷蔵庫はその使用目的に応じて冷凍室、冷蔵室、野菜室(食品貯蔵室)等に分けられており、各室には圧縮機(コンプレッサ)および蒸発器を含む冷凍サイクルで生成された冷気が供給されるようになっている。一方、冷凍室内には、組度センサが聞えられており、その検出温度に応じて上記圧縮機およびファンモータ装置がON,

[発明が解決しようとする課題]

ところで、上記選転制御方法においては、圧縮機とファンモータ装置とが上記冷凍室内の検出温度に応じて同時にON,OFFされる。すなわち、その圧縮機およびファンモータ装置のON時においては、冷媒が蒸発器に送られる前(蒸発器がまだ冷えていない前)に、ファンモータ装置が動作される。したがって、蒸発器は温かい状態のまま

前記運転周波数を段階的に上げる間隔を前記タイマにより得るようにしたものである。

さらに、この発明の電気冷巌庫の選転制御方法は、上記選転周波数を段階的に上げる間隔を上記 冷凍室の検出温度の低下に応じて得るようにした ものである。

[作用]

上記構成としたので、冷凍室等の温度が上昇して圧縮機が作動されたとき、その圧縮機に冷媒が送られ、蒸発器が冷されて初めてファンが回転され、しかもそのファンの運転周波数は段階的に上げられる。したがって、圧縮機にかかる負担が軽減され、その圧縮機の電力消費を抑えることができる。

[実 旅 例]

以下、この発明の実施例を図面に基づいて説明する。

第1回および第2回において、冷凍室内には冷 凍室温度センサ1が、冷蔵室内には冷蔵室温度セ ンサ2が、野菜室内には野菜室温度センサ3がそ で熱交換を行なうことになり、その分圧縮機に負担がかかり、その圧縮機の消費する電力が大きくなるという問題点があった。

この発明は、上記問題点に鑑みなされたものであり、その目的は冷凍サイクルの制御に際して、より省エネルギー化を実現することができるようにした電気冷蔵庫の選転制御方法を提供することである。

[課題を解決するための手段]

上記目的を選成するために、この発明は、圧縮機および蒸発器を含む冷凍サイクルを有し、その圧縮機を駆動して蒸発器にて冷気を生成し、この冷気をファンにより冷凍室、冷蔵室、野菜室等の各食品貯蔵室に供給する電気冷蔵庫の運転制御方法において、省エネルギーボタンが操作されている場合、上の省エネルギーボタンが操作されている場合、上記圧縮機の駆動に際し、上記ファンの運転周波数を政階的に上げるようにしたものである。

また、この発明の電気冷蔵庫の運転制御方法は、それぞれ異なる時間をカウントする機能を有し、

れぞれ原設されている。これら冷凍宮風度センサ 1、冷蔵室温度センサ2および野菜室温度センサ 3による検出信号と操作パネル4の操作に応じた 信号とが制御装置(CPU)5に入力されており、 またこの制御装置5にはそれぞれ異なる時間のタ イマ機能を有するタイマ5aが内蔵されている。 なお、操作パネル4には、従来同様の急冷凍ポタ ン4 a、冷凍室機作ポタン4b、冷蔵室機作ポタ ン4cおよび野菜室操作ポタン4d、さらに電気 冷蔵庫を省エネルギー選転させるための省エネル ギーボタン4 e 等が設けられている。また、タイ マ5 a は、削御装置 5 がCPU(マイクロコンピ ュータ)であれば、ソフトウェアのタイマにより、 所望時間が設定できる。また、電気冷蔵庫の所定 個所には上記省エネルギー選転時に制御装置5に て点灯される省エネルギーランプ6が設けられて

上記制御装置5においては、上記冷凍室温度センサ1、冷蔵室温度センサ2、野菜室温度センサ3からの検出信号および操作パネル4からの信号

に応じて圧縮機(コンプレッサ)7、ファンモータ 装置8の制御が行われる。すなわち、第2図の実 線矢印に示されるように、ファン8aの回転によ り、電気冷蔵庫の庫内空気が蒸発器7aにて熱交 換されて冷気とされ、この冷気が略直接的に冷凍 室内に供給されると共に、ダクト9,9を介して 冷蔵室および野菜室に供給される。それら冷蔵室 および野菜室の冷気流入口には冷蔵室モータダン パー装置10および野菜富モータダンパー装置11が 設けられており、これら冷蔵室モータダンパー装 置10および野菜室モータダンパー装置11は流入冷 気量を制御するようになっている。すなわち、冷 蔵室温度センサ2および野菜室温度センサ3によ る輸出債長および操作パネル4からの債長に基づ いて、制御装置5にてそれらの期間が制御され、 それぞれの窓内への冷気流入量が制御される。

次に、上記構成の電気冷蔵庫における選転制御 方法を第3回のフローチャートおよび第4回の動 作チャートに基づいて説明する。

まず、健源が投入され、電気冷蔵屋の運転が開

が点灯され(ステップST2)、冷凍室の温度が操作パネル4の冷凍室操作ポタン4bの操作に応じて、例えば通常運転時の冷凍室温度と同じく-18℃に合せることにより行なわれる(ステップST3)。

続いて、冷凍室温度センサ1による検出温度がT₁(例えばー15.5℃)に違したか否かの判断が行なわれる(ステップST4)。すなわち、圧縮機7をONにする必要があるか否かの判断が行なわれ、必要がある場合に圧縮機6がONされてインバータ制御され(ステップST5)、さらに内蔵タイマ5aによりX₁(例えば90秒)タイマ機能のセットが行なわれる(ステップST6)。このとき、ファンモータ装置8の選転周波数はOkaであり、ファン8aは回転されない(第4図(b)参照)。

続いて、第4図(b)に示されるように、その X,タイマがタイムアップになる(ステップST7) と、内蔵タイマ 5 a により X,(例えば30秒)タイ マ機館のセットが行なわれ(ステップST8)、さら にファンモータ装置が選転周波数 F,(例えば30比/52.5 V:1500rpa)でそのタイムアップまで制御さ 始されると、制御装置 5 にて操作パネル4の設定に応じた温度に冷凍室、冷蔵室および野菜室内がそれぞれ保持される。すなわち、冷凍室においては、冷冰室操作ボタン4 b に応じて圧縮機 6 およびファンモータ装置 7 が〇N,〇FFされ、その室内が所定温度(例えば約-18℃)に保持される。また、冷蔵室および野菜室においては、冷蔵室設定がある。なおよび野菜室操作ボタン4 d の設定値に応じて冷蔵室モータダンパー装置10 が〇N,〇FFをれて応じて冷蔵室モータダンパー装置11が〇N,〇FFをれて応ごを表したで、

冷蔵室の温度 T s ≥ 8.5±1.5℃(設定値) 野菜室の温度 T v ≥ 8.0±1.5℃(設定値) の場合には、上記省エネルギー運転を中止する条件に決めておく。

ここで、当該電気冷蔵室が通常に選転されている状態において、省エネルギーボタン4 e が操作されると(ステップST1)、省エネルギーランプ 6

れる(ステップST9)。 これにより、ファン8 a が約1500rpmで回転され、蒸発器7の熱交換にて冷気が生成され、この冷気が冷凍室に供給され、冷凍室の温度は降下される(第4 図(a)参照)。

続いて、その X * タイマがタイムアップされると(ステップ ST10)、ファンモータ装置 8 が運転周波数 F * (例えば 45 Hz / 78 * 8 V : 2200 rpm) で制御される(ステップ ST11)。これにより、ファン 8 a が約2200 rpm で回転されるため、冷凍室の温度は降下される(第4図(a)参照)。この周波数によるインバータ制御は冷凍室の検出温度が設定値 T * (例えば - 17 * 8 ℃)に達するまで行なわれる。

冷凍室の温度が下*になると(ステップST12)、ファンモータ装図 8 が選転周波数 F * (例えば60 Hz /105 V : 2500 rpm)で制御される(ステップST13)。これにより、ファン 8 a が約2500 rpmで回転されるため、冷凍室の温度はさらに降下される(第4図(a)参照)。この周波数によるインバータ制御は冷凍室の検出温度が設定値下*(例えば−21℃)に達するまで行なわれる。そして、冷凍室の温度

が-21℃に連すると、圧縮機7の制御が停止され、ファンモータ装置8の制御も停止され、冷凍室に 冷気が供給されなくなる。

続いて、冷蔵室の検出温度が上記条件による設定値Ts(8.5±1.5℃)以下になっており、さらに野菜室の検出温度が設定値Tv(8.0±1.5℃)以下になっているときには、ステップST1に戻り、再び省エネルギーボタン4eの操作が行なわれているか否かの判断が行なわれる。すなわち、省エネルギー助作が繰り返される。しかし、省エネルギーボタン4eが再度押され、省エネルギー動作の解除が行なわれると、省エネルギーランプ6が消灯され(ステップST17)、圧縮機7、ファンモータ装置8は通常に運転制御される(ステップST18)。

一方、冷蔵室の検出温度が設定値Ts以上であるときには、ステップST17に進み、省エネルギーランプ6の消灯が行なわれ、圧縮機7、ファンモータ装置8は通常運転で制御される(ステップST18)。また、冷蔵室の検出温度が設定値Ts以下であっても、野菜室の検出温度が設定値Tv以上で

給され、その素殊器7aが冷された時点でインパ ータ制御されるため、ファン8aの回転による蒸 ·発器7aの熱交換効率が良くなり、圧縮機7の負 担が大きくならず、その入力電力を抑えることが できる。さらに、ファンモータ装置8の運転局波 数は段階的に変えられるので、蒸発器における熱 交換が冷蔵室等の温度低下に応じて行なわれ、さ らに熱交換効率を良くすることができる。その結 果は第6回に示す圧縮機7の入力電力測定グラフ の領域A、Bからも明らかである。なお、実験の グラフはこの発明によるものであり、破線のグラ フは従来の動作によるものである。このグラフか ら明らかなように、この発明による圧縮機7の入 力電力は従来より低く抑えられており、その差分 から計算すると、約5%の節約になっている。 また、第5図に示されるように、ファンモータ装 置8の運転周波数を段階的に上げる方法としては、 選転周波数を所定時間毎に上げるようにしてもよ

第5図(b)に示されるように、まず圧縮機7が

あるときには、上記用様に省エネルギーランプ 6 の消灯が行なわれ (ステップST17)、圧縮機 7、ファンモータ装置 8 は通常運転で制御される (ステップST18)。すなわち、省エネルギー運転が解除され、ファンモータ装置 8 は、例えば圧縮機の ON, OFFと同時に一定の周波数で運転制御される。

なお、上記省エネルギー動作中に、急冷凍ボタン4 a や図示しない静粛ボタン等の特殊な運転制御の操作が行なわれた場合には、その省エネルギー動作が解除される。

このように、省エネルギー動作時においては、 冷凍室の温度が上昇し、例えばー15.5℃に達した 場合、圧縮機7がONされるが、ファンモータ装 置8は直ぐに制御されない。そのファンモータ装 置8の制御は、例えば90秒後に、しかも選転局波 数30肚と低い周波数でインバータ制御される。それ以後、そのファンモータ装置8の選転周波数を 段階的に上げている。すなわち、ファンモータ装 置8は、十分に圧縮された冷媒が蒸発器7aに供

ONしてから90秒後に、ファンモータ装置8が運転周波数30比で制御される。そのインバータ制御は30秒間続けられ、30秒経過後に選転周波数が45比に上げられる。さらに、そのインバータ制御は6分間続けられ、6分経過後に選転周波数が60比に上げられる。そして、そのインバータ制御は圧縮機7のOFFと同時に0比に下げられ、ファンモータ装置8の制御時間である90秒、30秒、6分はそれぞれ上記内蔵タイマ5aにて実現することができる。

また、第 5 図(c) および(d) に示されるように、ファンモータ装置 8 のインパータ 制御時間を変えてもよい。

第5図(c)に示す例の場合は、ファンモータ装置8を選転周波数45元で制御する時間が18分としている。さらに、第5図(d)に示す例の場合は、ファンモータ装置8を選転周波数45元で制御する時間が3分としている。

なお、上記実施例では、ファンモータ装置8の

選転周波数を 0、30、45、60 LLの 4 段階にしているが、それ以上に段階を増加したり、よりリニアに近いものにしてもよく、さらにそれぞれの段階での制御時間を積々変更してもよい。

[発明の効果]

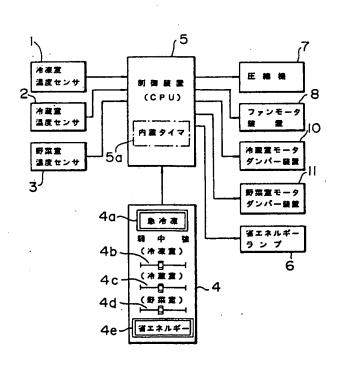
4. 図面の簡単な説明

第1図はこの発明の一実施例を示し、選転制御方法が適用される電気冷凝摩の振略的プロック図、第2図は上記電気冷蔵庫の振略的側断面図、第3 図は上記運転制御方法を説明するためのフローチャート図、第4図および第5図は上記電気冷蔵室の動作を説明するタイムチャート図、第6図は電気冷蔵室に用いられる圧組機の入力電力測定グラフである。

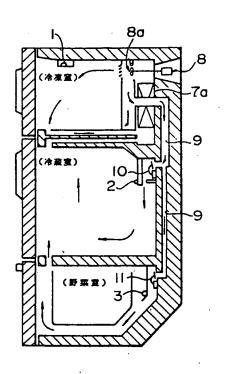
図中、1は冷凍室温度センサ、2は冷蔵室温度センサ、3は野菜室温度センサ、4は操作パネル、4 a は & 冷凍がタン、4 b は冷凍室操作ポタン、4 c は冷蔵室操作ポタン、4 d は野菜室操作ポタン、5 は 制御装置 (CPU)、5 a は内蔵タイマ、6 は省エネルギーランプ、7 は圧縮機(コンプレッサ)、7 a は蒸発器、8 はファンモータ装置、8 a はファン、9 はダクト、10 は冷蔵室モータダンパー装置である。

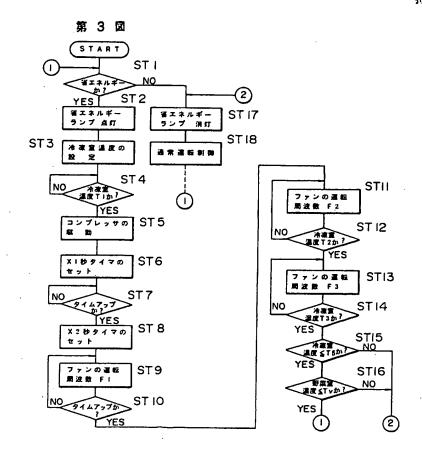
特 許 出 顧 人 株式会社富士通ゼネラル 代理人 弁理士 大 原 拓 也

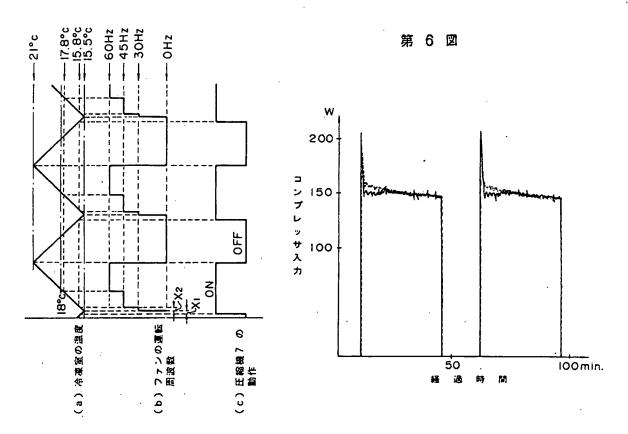
第 1 図



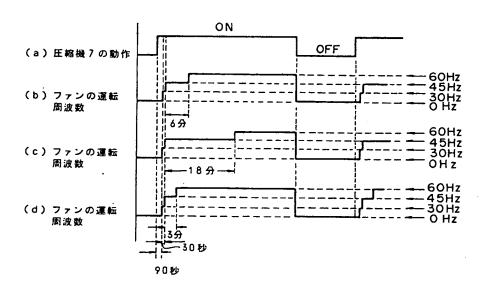
第 2 図







第 5 図



第1頁の続き

⑤Int.Cl.5 識別記号 庁内整理番号 F 25 D 17/08 3 0 7 8113-3L

⑩発 明 者 森 元 貴 博 神奈川県川崎市高津区末長1116番地 株式会社富士通ゼネ ラル内